

# EKA

**Delta 700 3D-printeri kasutusjuhend**

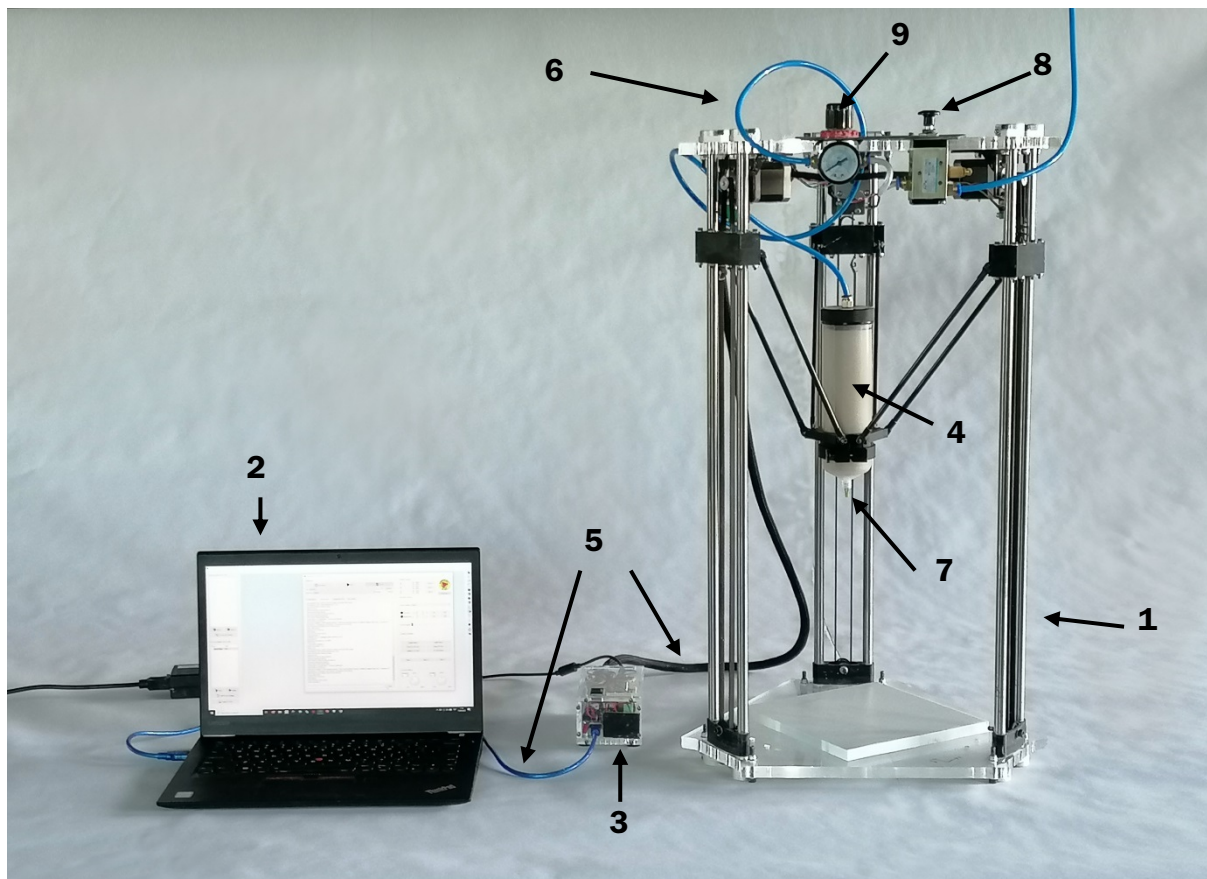
# Delta 700 koos pneumaatilise ekstruuderiga

## Tehnilised omadused

Printeri tüüp: delta

Tööala: silindri kõrgus 230 mm ja raadius 100 mm

Savianuma mahutavus: 700 g (300 ml)

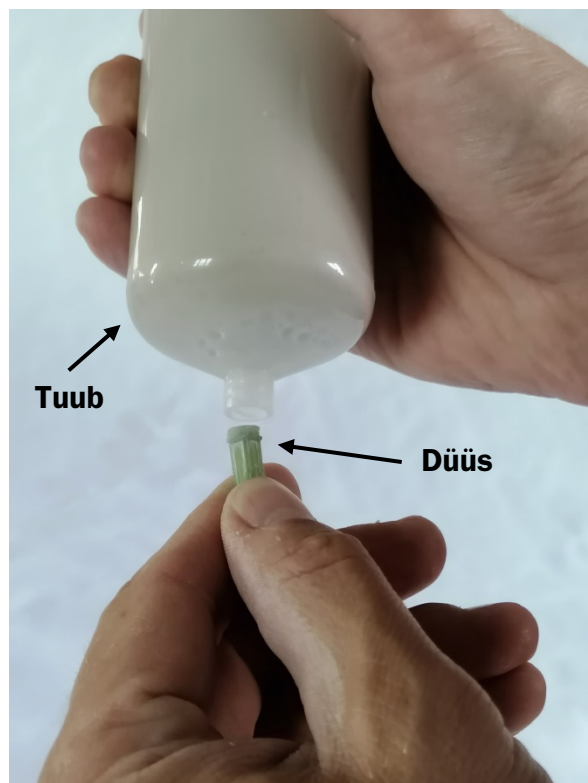
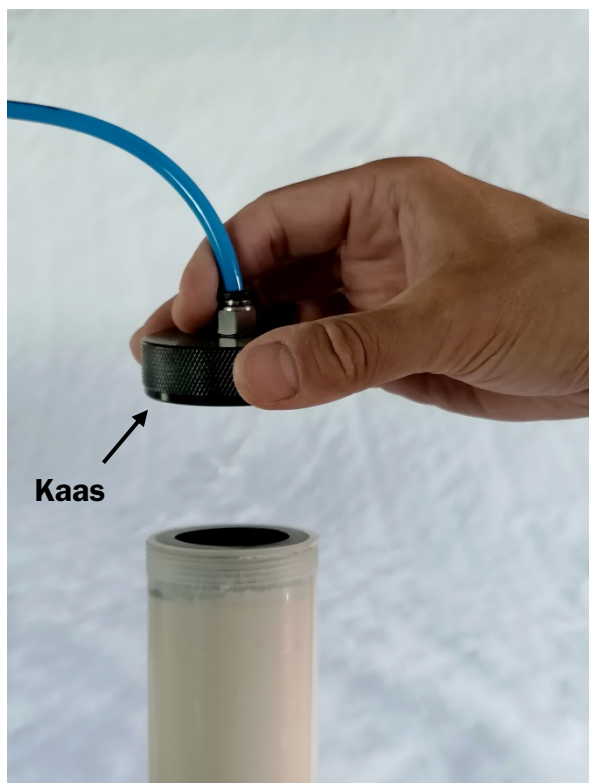


## Põhiosad:

1. Printer
2. Arvuti
3. Kontrolleri (Arduino)
4. Tuub
5. Ühenduskaablid
6. Voolikud
7. Düüs
8. Õhuventiil (lahti/kinni)
9. Reguleeritav õhurõhuventiil (rõhuanduriga)

# Printeri häälestamine

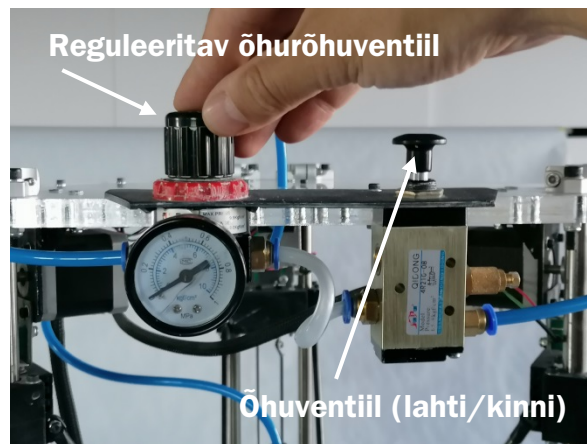
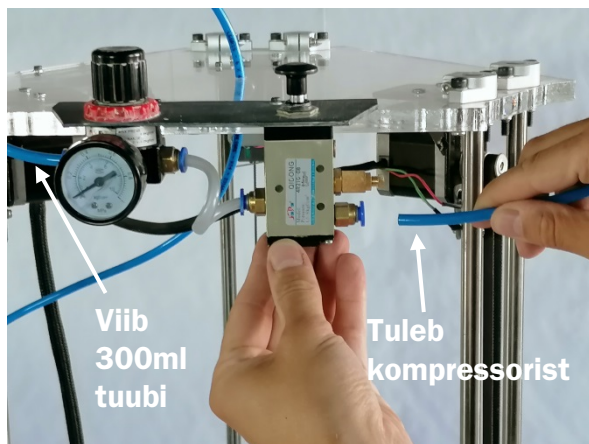
1. Ühenda printer kontrolleri (Arduino). Ühenda toitekaabel ja lülita seade sisse.
2. Ühenda arvuti USB-kaabli abil kontrolleri (Arduino).
3. Ava Simplify3D.
4. Aseta varem täidetud tuubile plahvatuskindel kaas (must metallkaas).
5. Paigalda (keera paika) düüs.
6. Sisesta 300 ml tuub printeri tuubihoidikusse.



Printeri  
tuubihoidik

## Suruõhusüsteemi ühendused (ühenda voolikud õigesti)

1. Kompressor
2. Õhuventiil (lahti/kinni)
3. Reguleerimisnupp – reguleeritav õhurõhuventiil (õhurõhuanduriga)
4. 300 ml tuub



Ühenda voolikud nii, nagu on piltidel näidatud (viimasena ühenda õhuventiil kompressori või integreeritud õhusüsteemiga). Sissetuleva õhu rõhk peab olema 4–6 baari. Printimisrõhk on 2–4 baari.

### Materjali düüsist väljavoolamiseks tuleb teha järgmist:

1. Enne kui printeri kompressoriga ühendad, veendu, et õhuventiil oleks asendis OFF (üle tõmmatud).
2. Pööra reguleeritava õhuventiili nupp asendisse 0 (vastupäeva lõpuni välja).
3. Lükka õhuventiil asendisse ON (alla).
4. Pööra reguleeritava õhuventiili nuppu tasapisi päripäeva, et õhk pääseks 300 ml tuubi. Nuppu pöörates hakkab savi vastavalt kiiremini voolama.

Valminud Hariduse Infotehnoloogia Sihtasutuse IT Akadeemia programmi toel.



Õppematerjalile kohaldatakse järgmist Creative Commonsi Eesti litsentsi (versioon 4.0):  
*autorile viitamine, mitteäriline eesmärk, jagamine samadel tingimustel*

<http://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/4.0/>



Koostanud **Madis Kaasik ja Lauri Kilusk, Eesti Kunstiakadeemia**, jaanuar 2021